

ICoIAS' 2021

征稿启事

第四届 IEEE 智能自主系统国际会议

Intelligent Autonomous Systems

五月十四日至十六日

www.icias.org

文章主题包含但不限于:

- A** 高级智能控制:
智能控制理论和方法, 多智能体协同控制, 智能系统中传感器融合
- B** 机器人现场组装和制造:
人机交互, 智能推理, 运动规划, 多模态感知, 自动操作
- C** 机器人抓取和操纵:
抓取规划, 抓取协作, 人手抓取, 操作建模和学习, 灵巧操作, 手部操作, 抓取及操作的学习和认知发展
- D** 视觉与导航:
SLAM 技术, 3D 视觉, RGB-D 感知, 机器视觉, 视觉检测, 场景理解
- E** 仿生机器人和技术:
仿生材料, 仿生机理, 灵巧结构等
- F** 深度学习和模式识别:
自动检测, 识别方法
- G** 水下机器人, 无人机, 无人驾驶, 航天器, 机器人系统, 柔性机械手等领域的应用

大会由大连海事大学、武汉科技大学联合主办。

时光匆匆, ICoIAS'2021 已来到了第四个年头。依托 ICoIAS 这样一个成熟的可进行跨学科交流的世界性平台, 不管你是专业学者, 还是工程技术人员, 高校师生, 都能获取一流的专业技术知识, 聆听业内巨擘关于相关领域的独到见解, 拓宽眼界, 丰富知识储备。

出版详情

经同行评审后脱颖而出的论文, 需完成注册后, 才会被收录到 ICoIAS'2021 会议论文集, 由 IEEE 会议出版完成审核程序后, 提交至 IEEE Xplore 数据库, 交由 Ei Compendex and Scopus 检索。

联合主办单位



联合协办单位



关键日期

2月10日

截稿

3月10日

通知稿件结果

3月30日

向会务组提交终稿

3月30日

注册截止

投稿方式

A: <https://easychair.org/conferences/?conf=icoias2021>

B: icias@zhconf.ac.cn

.pdf or .doc file; ([Template here](#))

包括图表、参考文献在内, 全文必须满 4 页但最好不超过 6 页, 双栏, 新罗马 10 号字体, 单倍行距。

一经录用, 作者必须完成注册且口头发表论文。

往届论文集收录

IEEE Xplore | Ei Compendex & Scopus 2018

ISBN: 978-1-5386-6329-5

IEEE Xplore | Ei Compendex & Scopus 2019

ISBN: 978-1-7281-2662-3

IEEE Xplore | Ei Compendex & Scopus 2020

ISBN: 978-1-7281-6077-1

保持联系

杨女士

电话: +86-28-83533337

邮箱: icias@zhconf.ac.cn

微信: iconf-ras

(请一定要备注您咨询的会议“ICoIAS'2021”)